

## H18T3A3

Es sei  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit

$$(y_1, y_2) \mapsto (y_1^2 - y_1(y_2 + 1) - 2, -2y_2)^T.$$

- Bestimme die Gleichgewichtspunkte von  $y' = f(y)$ .
- Seien  $c = (c_1, c_2) \in \mathbb{R}^2$  und  $\tilde{f} : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit  $\tilde{f}(y_1, y_2) := f(y_1 + c_1, y_2 + c_2)$ . Zeige, dass  $y$  eine asymptotisch stabile Lösung von  $y' = f(y)$  genau dann ist, wenn  $\tilde{y} = y - c$  eine asymptotisch stabile Lösung von  $\tilde{y}' = \tilde{f}(\tilde{y})$  ist.
- Überprüfe, ob die Gleichgewichtspunkte aus a) asymptotisch stabile Lösungen sind.

**Zu a):**

Die Gleichgewichtspunkte sind gegeben durch die Nullstellen von  $f$ . Es gilt für  $y = (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$ :

$$\begin{aligned} f(y) = 0 &\Leftrightarrow (y_1^2 - y_1(y_2 + 1) - 2 = 0) \wedge -2y_2 = 0 \\ &\Leftrightarrow y_2 = 0 \wedge (y_1^2 - y_1 - 2 = (y_1 + 1)(y_1 - 2) = 0) \\ &\Leftrightarrow y \in \{(-1, 0); (2, 0)\}. \end{aligned}$$

Also sind  $(-1, 0), (2, 0)$  die Gleichgewichtspunkte von  $f$ .

**Zu b):**

Wir bemerken zunächst, dass für Funktionen  $\begin{pmatrix} \lambda_1(t) \\ \lambda_2(t) \end{pmatrix} = \lambda : I \rightarrow \mathbb{R}^2$  und

$$\begin{aligned} \tilde{\lambda} : I &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ t &\mapsto \lambda(t) - c \end{aligned} \text{ gilt:}$$

$$\begin{aligned} \tilde{\lambda}'(t) = \tilde{f}(\tilde{\lambda}(t)) &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} \lambda_1(t) \\ \lambda_2(t) \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} \lambda_1(t) - c_1 \\ \lambda_2(t) - c_2 \end{pmatrix}' = f(\tilde{\lambda}(t) + c_1, \tilde{\lambda}(t) + c_2) = f(\lambda(t)) \\ &\Leftrightarrow \lambda'(t) = f(\lambda(t)) \end{aligned}$$

Genau dann ist  $\lambda$  also Lösung von  $y' = f(y)$ , wenn  $\tilde{\lambda}$  Lösung von  $\tilde{y}' = \tilde{f}(\tilde{y})$  ist. Wir stellen weiter fest, dass  $f$  offensichtlich stetig differenzierbar und damit insbesondere lokal Lipschitzstetig ist. Es gibt also zu jedem Anfangswertproblem

$$y' = f(y), \quad y(\tau) = \xi \tag{1}$$

mit  $\tau \in \mathbb{R}, \xi \in \mathbb{R}^2$  eine eindeutige maximale Lösung  $\mu_{(\tau, \xi)} : I_{(\tau, \xi)} \rightarrow \mathbb{R}^2$  mit einem offenen Intervall  $I_{(\tau, \xi)}$ , das  $\tau$  enthält. Nach der obigen Bemerkung ist damit

$$\begin{aligned} \tilde{\mu}_{(\tau, \xi - c)} : I_{(\tau, \xi)} &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ t &\mapsto \mu_{(\tau, \xi)}(t) - c \end{aligned} \text{ die eindeutige maximale Lösung zu}$$

$$\tilde{y}' = \tilde{f}(\tilde{y}), \quad \tilde{y}(\tau) = \xi - c \tag{2}$$

Für  $a < 0$  ist nun  $y : ]a, \infty[ \rightarrow \mathbb{R}^2$  eine asymptotisch stabile Lösung der autonomen Differentialgleichung  $y' = f(y)$ , wenn es ...

1. ... für alle  $\varepsilon > 0, \tau > a$  ein  $\delta > 0$  gibt, sodass

$$I_{(\tau, \xi)} \supseteq [\tau, \infty[ \quad \text{und} \quad \|\mu_{(\tau, \xi)}(t) - y(t)\| < \varepsilon$$

für alle  $\xi \in \mathbb{R}^2$  mit  $\|\xi - y(\tau)\| < \delta, t \geq \tau$  gilt und außerdem

2. ... ein  $\eta > 0$  gibt, sodass

$$I_{(\tau, \xi)} \supseteq [\tau, \infty[ \quad \text{und} \quad \lim_{t \rightarrow \infty} \|\mu_{(\tau, \xi)}(t) - y(t)\| = 0$$

für alle  $\xi \in \mathbb{R}^2$  mit  $\|\xi - y(\tau)\| < \eta$  ist.

Dann und nur dann, gibt es aber auch für jedes  $\varepsilon > 0, \tau > 0$  ein  $\delta > 0$

$$I_{(\tau, \xi)} \supseteq [\tau, \infty[ \quad \text{und} \quad |\tilde{\mu}_{(\tau, \xi - c)} - \tilde{y}| = |(\mu_{(0, \xi)}(t) - c) - (y - c)| = |\mu_{(0, \xi)} - y| < \varepsilon$$

für alle  $|\xi - c - \tilde{y}| = |\xi - y| < \delta$  und  $t \geq \tau$ , und ein  $\eta > 0$ , sodass

$$I_{(\tau, \xi)} \supseteq [\tau, \infty[ \quad \text{und} \quad \lim_{t \rightarrow \infty} \|\tilde{\mu}_{(\tau, \xi)}(t) - \tilde{y}(t)\| = \lim_{t \rightarrow \infty} \|\mu_{(\tau, \xi)}(t) - y(t)\| = 0$$

für alle  $\xi \in \mathbb{R}^2$  mit  $\|\xi - y(\tau)\| < \eta$  ist. auch weil die Intervalle, auf denen  $\mu_{(\tau, \xi)}$  und  $\tilde{\mu}_{(\tau, \xi)}$  definiert sind, übereinstimmen. Damit folgt die Behauptung.

**Zu c):**

Mittels Linearisieren stellen wir (für die offensichtlich stetig differenzierbare) Funktion  $f$  fest:

$$(Jf)(y_1, y_2) = \begin{pmatrix} 2y_1 - y_2 - 1 & -y_1 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Damit ist

$$(Jf)(-1, 0) = \begin{pmatrix} -3 & 1 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \quad \text{sowie} \quad (Jf)(2, 0) = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Die Realteile der beiden Eigenwerte  $-3, -2$  von  $(Jf)(-1, 0)$  sind damit alle negativ und  $(-1, 0)$  damit eine asymptotisch stabile Ruhelage.

Der Realteil des Eigenwerts  $3$  von  $(Jf)(2, 0)$  ist damit positiv und  $(2, 0)$  damit keine asymptotisch stabile Ruhelage.