

F20T1A2

Gegeben sei das autonome Differentialgleichungssystem

$$\dot{x} = 2 - xy^2$$

$$\dot{y} = (x - 2)y$$

- Bestimmen Sie alle Ruhelagen des Systems.
- Untersuchen Sie alle Ruhelagen auf asymptotische Stabilität.
- Sei $J \subseteq \mathbb{R}$ das maximale Existenzintervall der eindeutigen Lösung mit Anfangswert $(x(0), y(0)) \in \mathbb{R} \times]0, \infty[$. Begründen Sie, dass $y(t) > 0$ für alle $t \in J$ gilt.

Zu a)

Ruhelagen sind die Nullstellen von $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2; \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2-xy^2 \\ (x-2)y \end{pmatrix}$.

Da $(x - 2)y = 0 \Leftrightarrow (x = 2 \text{ oder } y = 0)$, erhalten wir

- Durch Einsetzen von $x=2$ in $2-xy^2 = 0$:
 $0 = 2 - 2y^2 = 2(1 - y^2)$, also $y = \pm 1$ und somit die Ruhelagen $(2,1)$ und $(2,-1)$
- Durch Einsetzen von $y=0$ in $2-xy^2 = 0$ keine Lösung.

Zu b)

$(Jf) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y^2 & -2xy \\ y & x-2 \end{pmatrix}$ ist die Jacobimatrix zu f , also

$(Jf) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -4 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ hat als charakteristisches Polynom $\det \begin{pmatrix} -1-z & -4 \\ 1 & 0-z \end{pmatrix} = z^2 + z + 4$ mit

den Nullstellen $z_{1,2} = \frac{-1 \pm \sqrt{1^2 - 4 \cdot 4}}{2} = -\frac{1}{2} \pm i \frac{\sqrt{15}}{2}$, d.h. die Realteile aller Eigenwerte von $(Jf) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ sind $-\frac{1}{2} < 0$, also ist $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ eine asymptotisch stabile Ruhelage.

$(Jf) \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 4 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ hat dasselbe charakteristische Polynom, also dieselben Eigenwerte wie $(Jf) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$, somit ist auch $\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$ eine asymptotisch stabile Ruhelage.

Zu c)

Da f stetig differenzierbar ist, erfüllt die autonome Differentialgleichung $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = f(x, y)$ alle Voraussetzungen des globalen Existenz- und Eindeutigkeitssatzes; insbesondere sind auch die Trajektorien paarweise disjunkt. Für den Startwert $y(\tau) = 0$ ist (bei beliebigem x) $\lambda_2: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}; t \rightarrow 0$ eine Lösung von $\dot{y} = (x - 2)y; y(\tau) = 0$. Setzt man λ_2 in $\dot{x} = 2 - xy^2$ ein, so erhalten wir $\dot{x} = 2$, $x(\tau) = c$, also $\lambda_1: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}; t \rightarrow c + 2(t - \tau)$ als Lösung und daher $\{(t, 0) : t \in \mathbb{R}\}$ als Trajektorie zu diesen Lösungen. Da sich Trajektorien nicht schneiden können und $\{(t, 0) : t \in \mathbb{R}\}$ Trajektorie ist, verbleibt jede Trajektorie, die in $\mathbb{R} \times]0, \infty[$ startet auch in $\mathbb{R} \times]0, \infty[$. (Denn sonst hat man nach Zwischenwertsatz einen Schnitt mit $\{(t, 0) : t \in \mathbb{R}\}$.)

